

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: [+90 462 377 2952](tel:+904623772952) Dahili: 2952

Fax Telefonu: [+90 462 377 3336](tel:+904623773336)

E-posta: csancak@ktu.edu.tr

Diğer E-posta: sancak_caner@hotmail.com

Web: <https://avesis.ktu.edu.tr/csancak>

Posta Adresi: Karadeniz Teknik Üniversitesi Makina Mühendisliği Bölümü
No:321 Ortahisar /Trabzon



Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: JU2hbpwAAAAJ

ORCID: 0000-0003-0795-0204

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAX-3903-2020

ScopusID: 57193519094

Yoksis Araştırmacı ID: 224356

Eğitim Bilgileri

Doktora, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine
Mühendisliği, Türkiye 2016 - 2022

Yüksek Lisans, Karadeniz Teknik Üniversitesi, -, Makina Mühendisliği, Türkiye
2013 - 2016

Lisans, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği,
Türkiye 2008 - 2012

Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

Yaptığı Tezler

Doktora, Kablo ile sürülen paralel bir robotun tahmin ve öğrenme temelli yöntemler ile konum ve düzlem dışı titreşim
denetimi, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği, 2022

Yüksek Lisans, Konjuge tip iyonik polimer bir eyleyicinin konum ve kuvvet kontrolü , Karadeniz Teknik Üniversitesi, Fen
Bilimleri Enstitüsü, -, 2016

Araştırma Alanları

Makina Mühendisliği, Makina Teorisi ve Dinamiği, Makina Dinamiği, Sistem Dinamiği ve Kontrolü, Mekanizmalar, Robotik,
Mekatronik, Dinamik Sistemlerin Modellenmesi ve Benzetimi, Mekanik Titreşimler, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Gorevler

Dr. Öğr. Üyesi, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği, 2023 - Devam Ediyor
Araştırma Görevlisi, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, -, 2015 - 2023
Araştırma Görevlisi, Erzurum Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makina Mühendisliği, 2014 - 2015

Akademik İdari Deneyim

Bölüm Başkan Yardımcısı, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği, 2024 - Devam Ediyor

Verdiği Dersler

Doktora

Endüstriyel Gürültü ve Titreşim, Doktora, 2024 - 2025
Modern Control Systems, Doktora, 2024 - 2025

Yüksek Lisans

Robot Kinematiği ve Dinamiği, Yüksek Lisans, 2024 - 2025

Lisans

Mechatronic Systems, Lisans, 2023 - 2024
Computer Programming, Lisans, 2023 - 2024
Makina Dinamiği, Lisans, 2023 - 2024
Otomatik Kontrol, Lisans, 2023 - 2024
Gemi Laboratuvarı, Lisans, 2023 - 2024
Otomatik kontrol sistemleri, Lisans, 2023 - 2024
Makine dinamiği, Lisans, 2023 - 2024
Bilim ve teknoloji tarihi, Lisans, 2023 - 2024
Robot ve Kinematiği, Lisans, 2023 - 2024
System dynamics and control, Lisans, 2023 - 2024
Makina Müh. Deneyler - I, Lisans, 2023 - 2024

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. Position Control of a Fully Constrained Planar Cable-Driven Parallel Robot With Unknown or Partially Known Dynamics**
Sancak C., Itik M., Nguyen T. T.
IEEE/ASME TRANSACTIONS ON MECHATRONICS, cilt.28, sa.3, ss.1605-1615, 2023 (SCI-Expanded)
- II. Position control of a planar cable-driven parallel robot using reinforcement learning**
SANCAK C., Yamac F., Itik M.
ROBOTICA, cilt.40, sa.10, ss.3378-3395, 2022 (SCI-Expanded)
- III. Out-of-Plane Vibration Suppression and Position Control of a Planar Cable-Driven Robot**
SANCAK C., Itik M.
IEEE-ASME TRANSACTIONS ON MECHATRONICS, cilt.27, sa.3, ss.1311-1320, 2022 (SCI-Expanded)
- IV. Force control of electro-active polymer actuators using model-free intelligent control**
SANCAK C., Yamac F., Itik M., Alici G.
Journal of Intelligent Material Systems and Structures, cilt.32, sa.17, ss.2054-2065, 2021 (SCI-Expanded)
- V. Model-free control of an electro-active polymer actuator**
SANCAK C., Yamac F., Itik M., Alici G.
MATERIALS RESEARCH EXPRESS, cilt.6, sa.5, 2019 (SCI-Expanded)
- VI. Hybrid force and position control of a conducting tri-layer electro-active polymer actuator**

COŞKUN M. Y., SANCAK C., İtik M., ALICI G.

TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.39, sa.3, ss.288-296, 2017 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **GERİBESLEME DOĞRUSALLAŞTIRMASI KULLANILARAK KABLO İLE SÜRÜLEN DÜZLEMSEL PARALEL BİR ROBOTUN DENETİMİ**
Sancak C., İtik M.
Kahramanmaraş Sütçü İmam Üniversitesi Fen ve Mühendislik Dergisi, cilt.26, sa.3, ss.707-717, 2023 (Hakemli Dergi)
- II. **KABLO İLE SÜRÜLEN DÜZLEMSEL PARALEL BİR ROBOTUN İLERİ KİNEMATİK ÇÖZÜMÜ VE KONTROLÜ**
SANCAK C., YAMAÇ F., İTİK M.
SELCUK UNIVERSITY JOURNAL OF ENGINEERING, SCIENCE AND TECHNOLOGY, cilt.7, 2019 (Hakemli Dergi)
- III. **Vision based sliding mode control of micro displacement of a conjugated electroactive polymer actuator**
SANCAK C., COŞKUN M. Y., İtik M.
PAMUKKALE UNIVERSITY JOURNAL OF ENGINEERING SCIENCES-PAMUKKALE UNIVERSİTESİ MUHENDİSLİK BİLİMLERİ DERGİSİ, cilt.22, sa.8, ss.629-635, 2016 (ESCI)

Hakemli Bilimsel Toplantılarda Yayımlanmış Bildiriler

- I. **Position Control of Cable-driven Parallel Robots with Friction and Added Mass**
Sancak C., İtik M.
IES'22 International Engineering Symposium | Engineering Applications in Industry October, İzmir, Türkiye, 28 - 30 Ekim 2022, ss.8-9
- II. **Intelligent PID Control of a Cable-driven Parallel Robot**
Sancak C., İtik M.
INTERNATIONAL ENGINEERING SYMPOSIUM (IES'21) , İzmir, Türkiye, 13 - 18 Aralık 2021, ss.5-6
- III. **Reinforcement Learning Control of Planar Cable-driven Parallel Robots**
SANCAK C., İTİK M.
IES'20 International Engineering Symposium | Engineering Applications in Industry, İzmir, Türkiye, 05 Aralık 2020
- IV. **Kablo ile Sürülen Düzlemsel Paralel Bir Robotun İleri Kinematik Çözümü ve Kontrolü**
SANCAK C., Yamaç F., İTİK M.
Ulusal Makine Teorisi Sempozyumu, Hatay, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2019, ss.291-298
- V. **Kablo ile Sürülen Düzlemsel Paralel Bir Robotun Tasarımı ve Kontrolü**
SANCAK C., YAMAÇ F., İTİK M.
TOK2018 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kayseri, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2018, ss.367-371
- VI. **Konjuge Elektroaktif Polimer Tabanlı Esnek Bir Manipülatörün Kinematik Modelinin Eldesi ve Deneysel Doğrulaması**
COŞKUN M. Y., SANCAK C., İTİK M.
Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Trabzon, Türkiye, 5 - 07 Temmuz 2017, ss.392-399
- VII. **Üç Katmanlı Konjuge Elektro-aktif Polimer Eyleyicilerde Tekrarlamalı Denetim Yöntemi ile Periyodik Bozucu Etkilerin Elenmesi**
SANCAK C., İTİK M.
Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Trabzon, Türkiye, 5 - 07 Temmuz 2017, ss.75-81
- VIII. **Ag NANOPARTICLE DOPED REDUCED GRAPHENE OXIDE-BASED ELECTROACTIVE BIOPOLYMER ACTUATORS**
KAFTLEN H., İTİK M., Çakır A. O., Sancak C.

METECH'15 III: International Conference on Innovative Materials and Structures Technologies in Metallurgical Engineering, İstanbul, Türkiye, 27 - 28 Kasım 2015, ss.43-50

IX. Elektro-Aktif Üç Katmanlı Konjuge Bir Polimer Eyleyicinin Hibrit Kontrolü

SANCAK C., COŞKUN M. Y., İTİK M.

Türk Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.15-20

X. Elektro-aktif Üç Katmanlı Konjuge Polimer Bir Eyleyicinin Tekrarlamalı (Repetitive) Kontrol İle Kuvvet Denetimi

SANCAK C., İTİK M.

Uluslararası Katılımlı 17. Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Türkiye, 14 - 17 Haziran 2015, ss.801-809

Desteklenen Projeler

Sancak C., İtik M., TÜBİTAK Projesi, Geniş Çalışma Alanına Sahip Kablo İle Sürülen Paralel 3-Boyutlu Yazıcı Geliştirilmesi, Matematiksel Modellenmesi Ve Kontrolü, 2023 - 2025

Sancak C., Şahin Ö. S., Peşman E., Aslan M., Çakıcı F., Kahramanoğlu E., TÜBİTAK Projesi, DİNAMİK TRİM VE STABİLİTE KONTROL SİSTEMİ İLE ENTEGRE, KENEVİR TAKVİYELİ KOMPOZİTTEN MAMUL OTOMATİK KONTROLLÜ FİN KANAT SİSTEMİ, 2022 - 2025

İTİK M., SANCAK C., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Kablo İle Sürülen Bir Manipülatörün Konumlandırma Performansının İyileştirilmesi, 2018 - 2020

Şahin Ö. S., Sancak C., İtik M., TÜBİTAK Projesi, Dinamik Trim ve Stabilite Kontrol Sistemi, 2016 - 2017

Gedikli E., İtik M., TÜBİTAK Projesi, Üç Katmanlı Konjuge Elektro-Aktif Polimer Eyleyici Üretimi, Karakterizasyonu Ve Denetimi, 2014 - 2017

Bilimsel Kuruluşlardaki Üyelikler / Görevler

Makina Teorisi Derneği , Üye, 2015 - Devam Ediyor , Türkiye

Bilimsel Yayınlarda Hakemlikler

NONLINEAR DYNAMICS, SCI Kapsamındaki Dergi, Ağustos 2022

Metrikler

Yayın: 19

Atf (WoS): 52

Atf (Scopus): 65

H-İndeks (WoS): 5

H-İndeks (Scopus): 5

Kongre ve Sempozyum Katılımı Faaliyetleri

International Engineering Symposium | Engineering Applications in Industry 2021, Katılımcı, İzmir, Türkiye, 2021

International Engineering Symposium | Engineering Applications in Industry 2020, Katılımcı, İzmir, Türkiye, 2020

Ulusal Makine Teorisi Sempozyumu, Katılımcı, Hatay, Türkiye, 2019

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Katılımcı, Kayseri, Türkiye, 2018

18. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Katılımcı, Trabzon, Türkiye, 2017

Sistem Dinamiği ve Kontrol Çalıştayı, Katılımcı, Çorum, Türkiye, 2016

Otomatik Kontrol Türk Milli Komitesi Ulusal Toplantısı, Katılımcı, Denizli, Türkiye, 2015

Ödüller

Sancak C., Şahin Ö. S., Peşman E., TEKNOFEST 2022 AKILLI ULAŞIM YARIŞMASI, Teknofest Havacılık, Uzay Ve Teknoloji Festivali, Eylül 2022

Akademi Dışı Deneyim

SM MarineMühendislik Danışmanlık ve Arge Hizm. TIC. LTD. ŞTİ, Araştırmacı
SM MarineMühendislik Danışmanlık ve Arge Hizm. TIC. LTD. ŞTİ, Araştırmacı