

Arş. Gör. Dr. SELİN AYDIN FANDAKLI

Kişisel Bilgiler

E-posta: selinaydin@ktu.edu.tr

Web: <https://avesis.ktu.edu.tr//selinaydin>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0002-3117-7795

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAN-6909-2021

ScopusID: 57191617033

Yoksis Araştırmacı ID: 48454

Eğitim Bilgileri

Doktora, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik-Elektronik Mühendisliği, Türkiye 2014 - 2024
Yüksek Lisans, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik-Elektronik Mühendisliği, Türkiye 2011 - 2014

Lisans, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği, Türkiye 2006 - 2011

Araştırma Alanları

Bilgisayar Bilimleri, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma, Örüntü Tanıma ve Görüntü İşleme, Elektrik-Elektronik Mühendisliği, Mühendislik ve Teknoloji

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- Deep learning based ankle-foot movement classification for prosthetic foot**
Aydın Fandaklı S., Okumuş H. İ.
NEURAL COMPUTING AND APPLICATIONS, cilt.36, ss.1-11, 2024 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- Comparison of Artificial Neural Networks with other Machine Learning Methods in Foot Movement Classification**
Aydın Fandaklı S., Okumuş H. İ.
Karadeniz Fen Bilimleri Dergisi, cilt.13, sa.1, ss.153-171, 2023 (Hakemli Dergi)
- Classification of the Foot Movements with Inertial Measurement Sensor for Ankle-Foot Prosthesis**
Aydın Fandaklı S., Okumuş H. İ.
Karadeniz Fen Bilimleri Dergisi, cilt.11, sa.2, ss.463-475, 2021 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- Design and Dynamic Modelling of an Ankle-Foot Prosthesis for Transfemoral Amputees**
AYDIN FANDAKLI S., OKUMUŞ H. İ., Erdem A. F.

International Conference on Engineering Technologies (ICENTE'18), Konya, Türkiye, 26 - 28 Ekim 2018, ss.409-413

II. A Study of Human Walking Biomechanics for Ankle-Foot Prosthesis Design

AYDIN FANDAKLI S., OKUMUŞ H. İ., ÖZTÜRK M.

6th International Conference on Control Engineering and Information Technology (CEIT), İstanbul, Türkiye, 25 - 27 Ekim 2018

III. A Fast and Highly Accurate EMG Signal Classification Approach For Multifunctional Prosthetic Fingers Control

AYDIN FANDAKLI S., AYDEMİR Ö.

40th International Conference on Telecommunications and Signal Processing (TSP), Barcelona, İspanya, 5 - 07 Temmuz 2017, ss.395-398

IV. Antenna Azimuth Position Control with PID, Fuzzy Logic and Sliding Mode Controllers

AYDIN FANDAKLI S., OKUMUŞ H. İ.

International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications (INISTA), Sinaia, Romanya, 2 - 05 Ağustos 2016

V. Anten Azimut Konum Kontrol Sisteminde PID, Bulanık Mantık ve Kayan Kipli Denetleyicilerin Karşılaştırılması

AYDIN FANDAKLI S., OKUMUŞ H. İ.

TOK 2014-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 11 - 13 Eylül 2014, ss.931-936

Desteklenen Projeler

OKUMUŞ H. İ., AYDIN FANDAKLI S., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Protez Ayağın Sinyal Tabanlı Akıllı Denetimi, 2023 - 2024

Metrikler

Yayın: 8

Atıf (WoS): 2

Atıf (Scopus): 10

H-İndeks (WoS): 1

H-İndeks (Scopus): 2

Burslar

- TÜBİTAK BİDEB 2228-B Yüksek Lisans Öğrencileri için Doktora Bursu, TÜBİTAK, 2015 - 2019